

Közlekedési automatika MSc.

BMEKOKAM202

Fogalmak - biztonság

(Ismétlés)

RAMS-S

Dependability (Megbízhatóság)

Safety
(Biztonság)

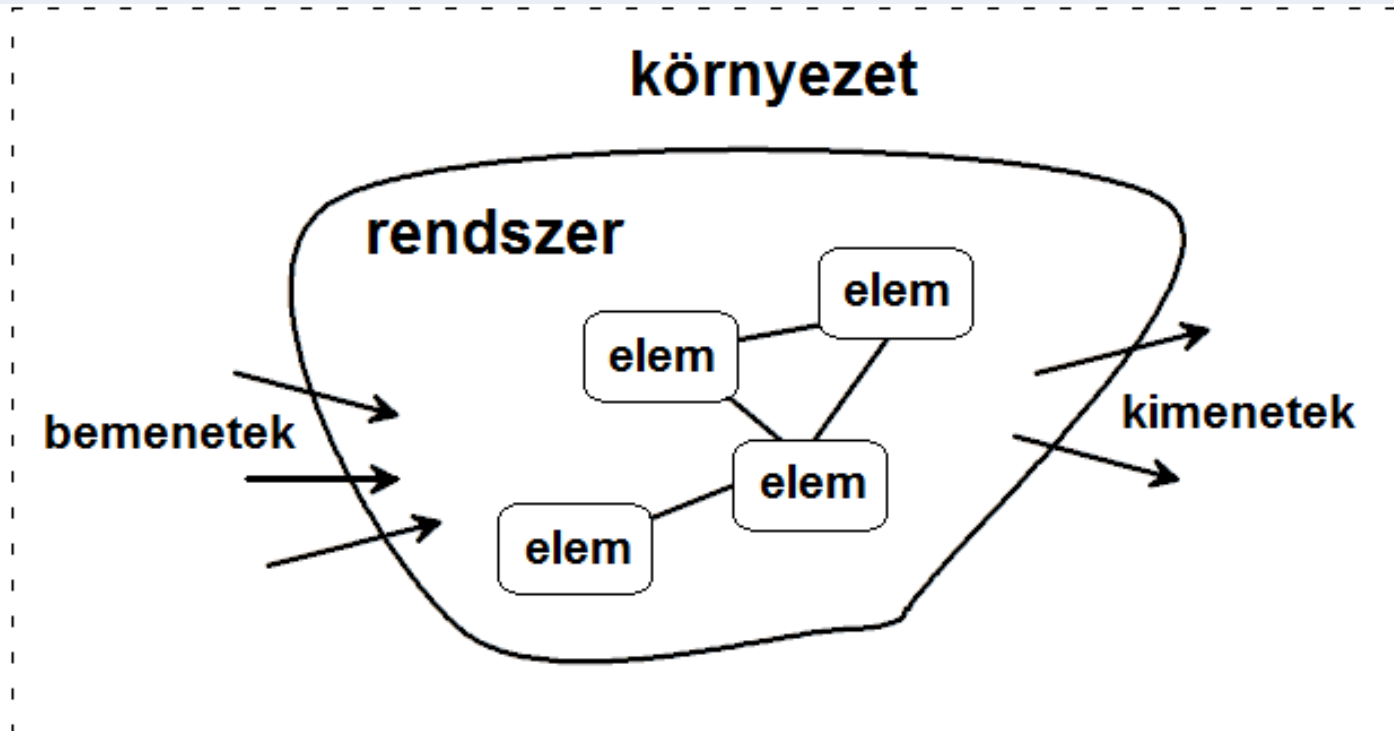
Availability
(Rendelkezésreállítás, üzemkésztség)

Security
(Védettség)

Reliability
(Működőképesség)

Maintainability
(Karbantarthatóság)

Rendszer	<ul style="list-style-type: none"> • egymással kölcsönhatásban álló elemek együttese • közös ismérvek alapján együvé tartozó, egymással kapcsolatban álló elemek, melyek egészet alkotnak • elemek és az elemek közötti kapcsolatok
Elem	a rendszer legkisebb önálló egysége
Részrendszer	a rendszer olyan része, amely egy önálló egészet alkot, és további részekre bontható
Alrendszer	olyan részrendszer, amely egy adott funkcióterületet fog át
Környezet	a rendszer működésére hatást gyakorló elemek (nem képezik a rendszer része)



Biztonságkritikus rendszerek

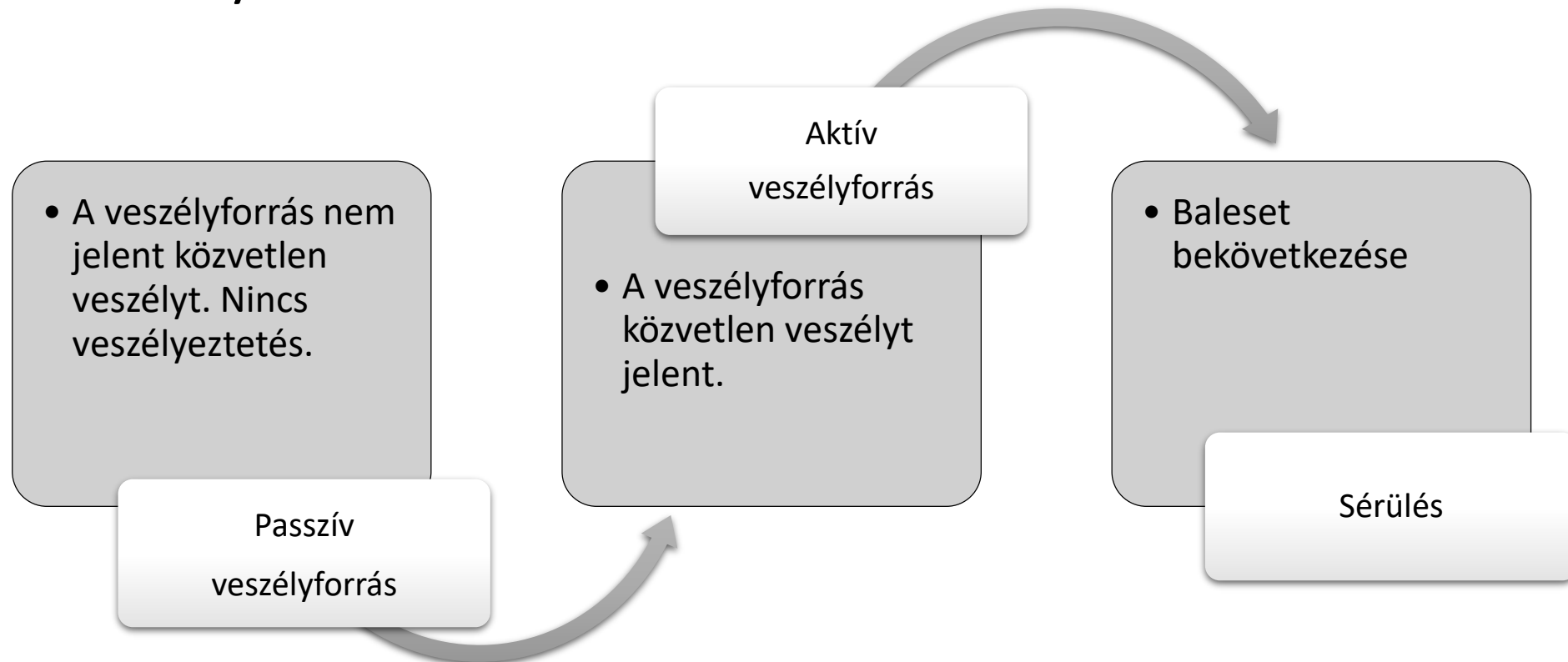
- Biztonságkritikus rendszer: a hibás működés emberéletet veszélyeztethet.
 - Pl. vasúti biztosítóberendezések, vonatbefolyásoló berendezések, gépjárművek beágyazott (pl. vezetéstámogató) rendszerei, atomerőművek, vegyi művek folyamatirányító berendezései
- Beágyazott rendszer: valamilyen speciális feladatot ellátó számítógép.
- Biztonság?

Biztonság

- egy rendszer azon tulajdonsága, hogy nem veszélyezteti az emberi életet és a környezetét (általánosan)
- az elfogadhatatlan kockázatoktól való mentesség (pl. MSZ EN 50126, IEC 61508)
- az ésszerűtlen kockázatok hiánya (ISO 26262)
- az elfogadhatatlan károk kockázatától való mentesség (EUROCONTROL)
- az az állapot, amikor a repüléssel összefüggő kockázatok amelyek közvetve vagy közvetlenül a repülőgépek üzemeltetéséhez kapcsolódnak, elfogadható szintre vannak csökkentve, és ott kontrollálva vannak (ICAO)

Baleseti eseménylánc

- Veszély: sérülés okozásának a lehetősége
- Kár: fizikai sérülés vagy az emberi egészség károsodása, direkt vagy indirekt módon, javak károsodásának vagy a környezet károsodásának az eredményeként

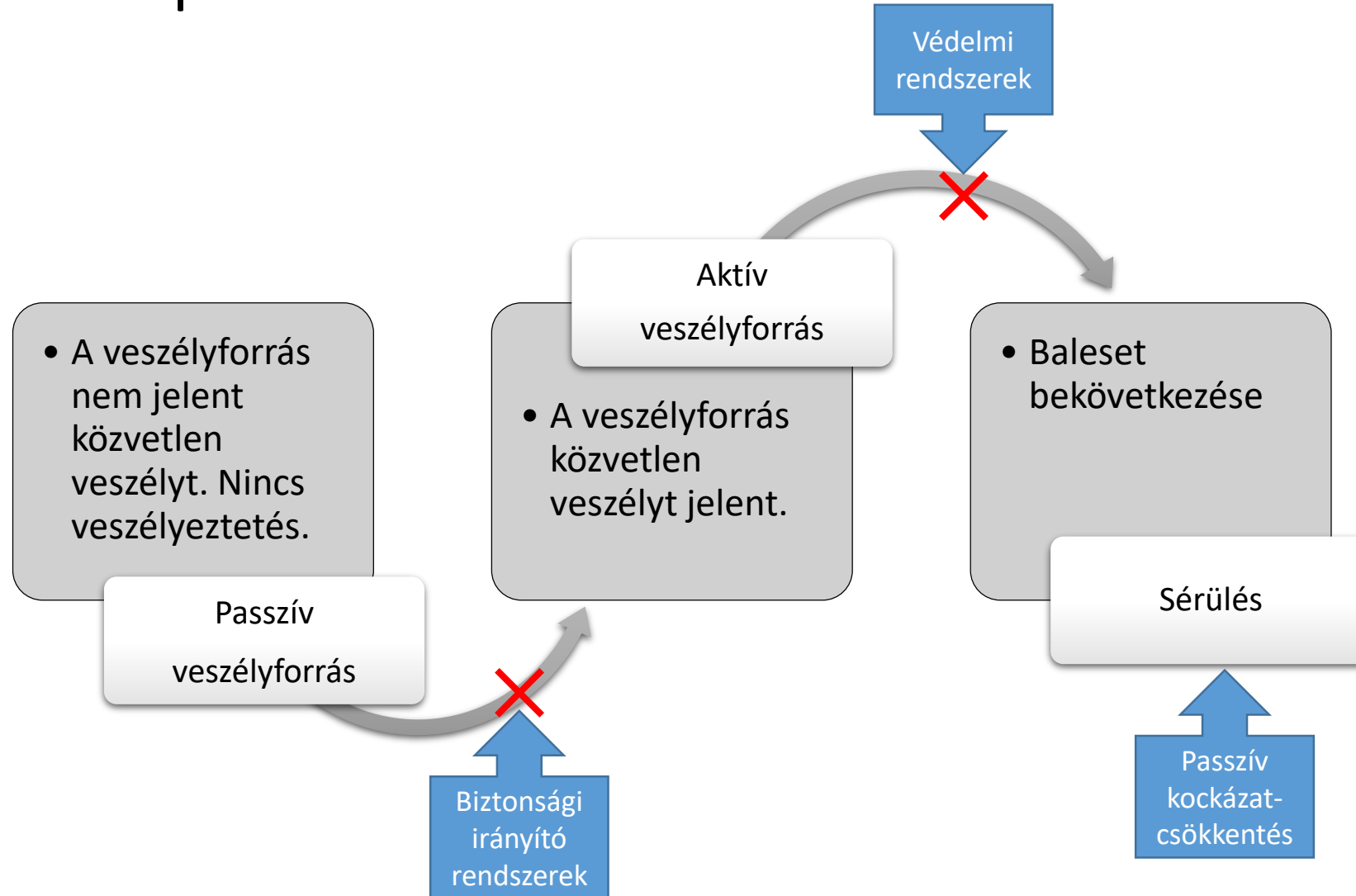


Kockázat

- Kockázat: (adott veszélyből származó) káresemény fellépési valószínűségének (gyakoriságának) és a kárkövetkezmény súlyosságának kombinációja (esetlegesen további paraméterekkel kombinálva).
 - Szubjektív/objektív
 - Meghatározható minőségileg/mennyiségileg
 - Egyéni/kollektív
- Kockázatcsökkentés/
kockázatmentesség

Gyakoriság		Súlyosság			
		Katasztrofális 4	Kritikus 3	Csekély 2	Elhanyagolható 1
gyakori	A				
valószínű	B				
néha	C				
alig	D				
valószínűtlen	E				
rendkívül valószínűtlen	F				

Aktív és passzív kockázatcsökkentés



Védelmi rendszerek

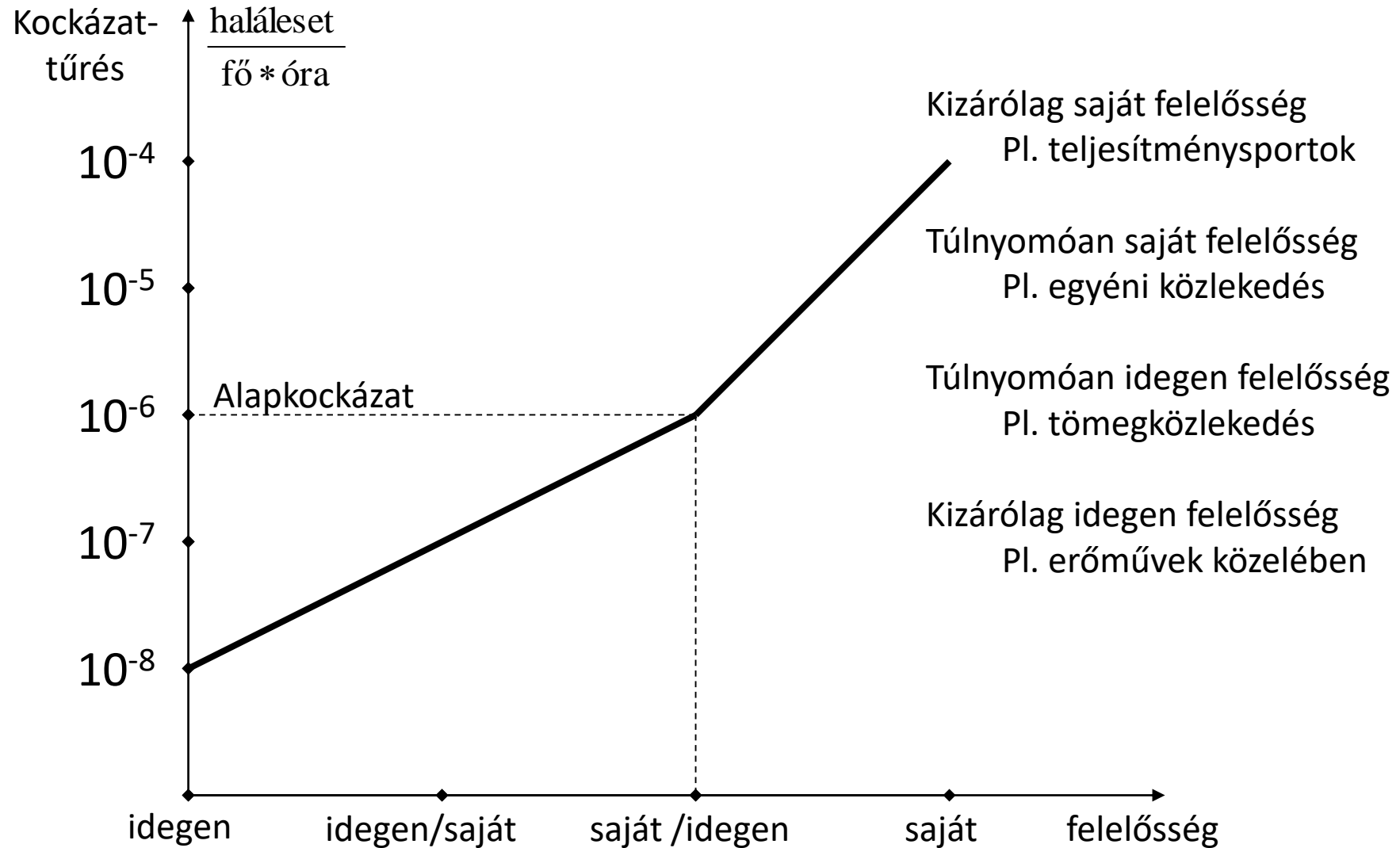
Biztonsági irányító rendszerek

Passzív kockázatcsökkentés

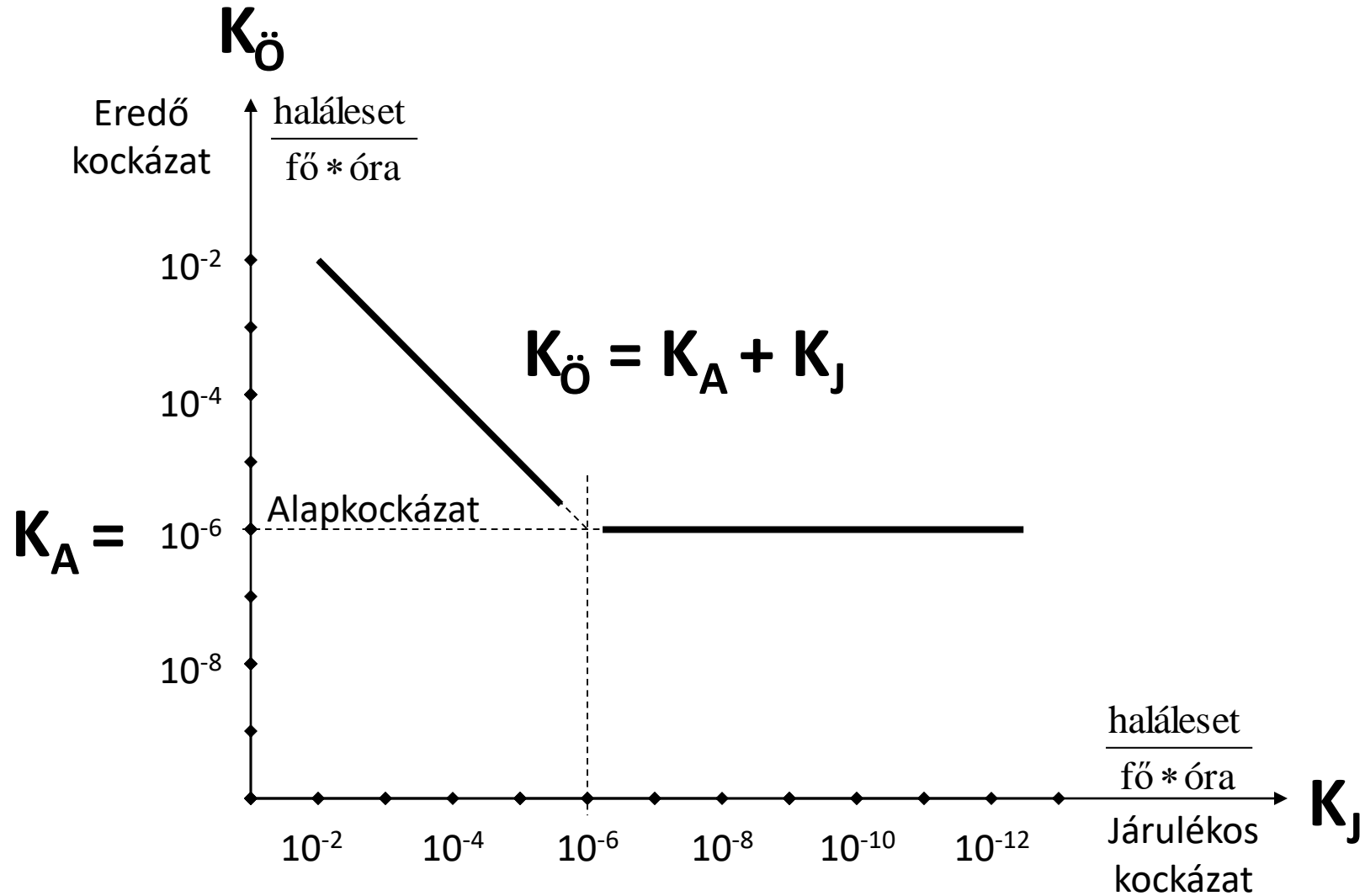
Kockázatcsökkentő/biztonsági intézkedések - példák

- aktív kockázatcsökkentés/biztonság
 - biztonsági irányítórendszer
 - Utolérés kizáró berendezés
 - Légi irányítás (humán+műszaki támogatás)
 - védelmi rendszer
 - Menetstabilizáló rendszerek
 - Éberségi, vonatmegállító rendszerek
 - TCAS (Traffic collision avoidance system)
- passzív kockázatcsökkentés/biztonság
 - Légzsák, gyűrődési zóna
 - Légiutas-kísérő felszállás előtti útmutatója

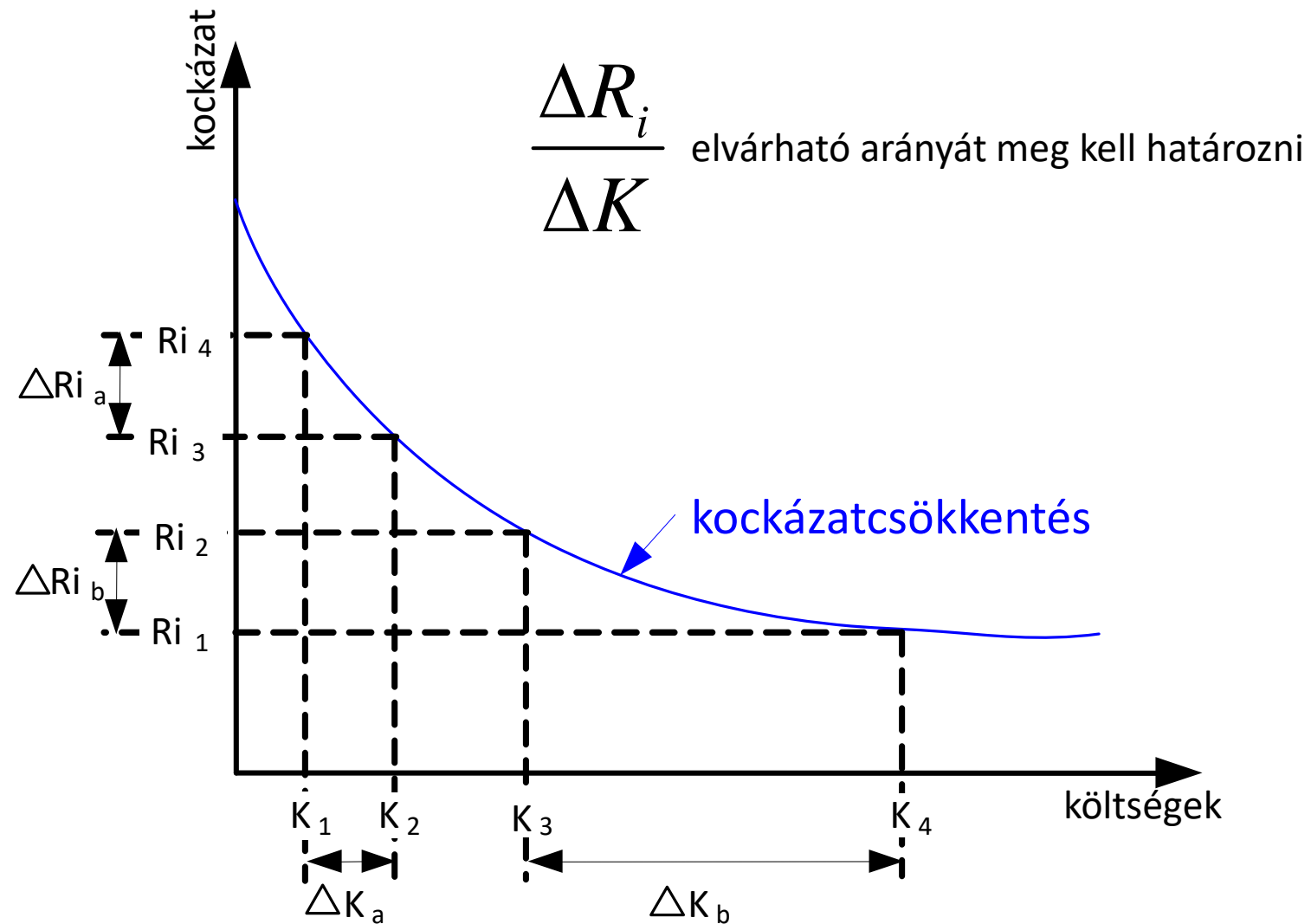
A kockázattűrési függése a felelősségtől



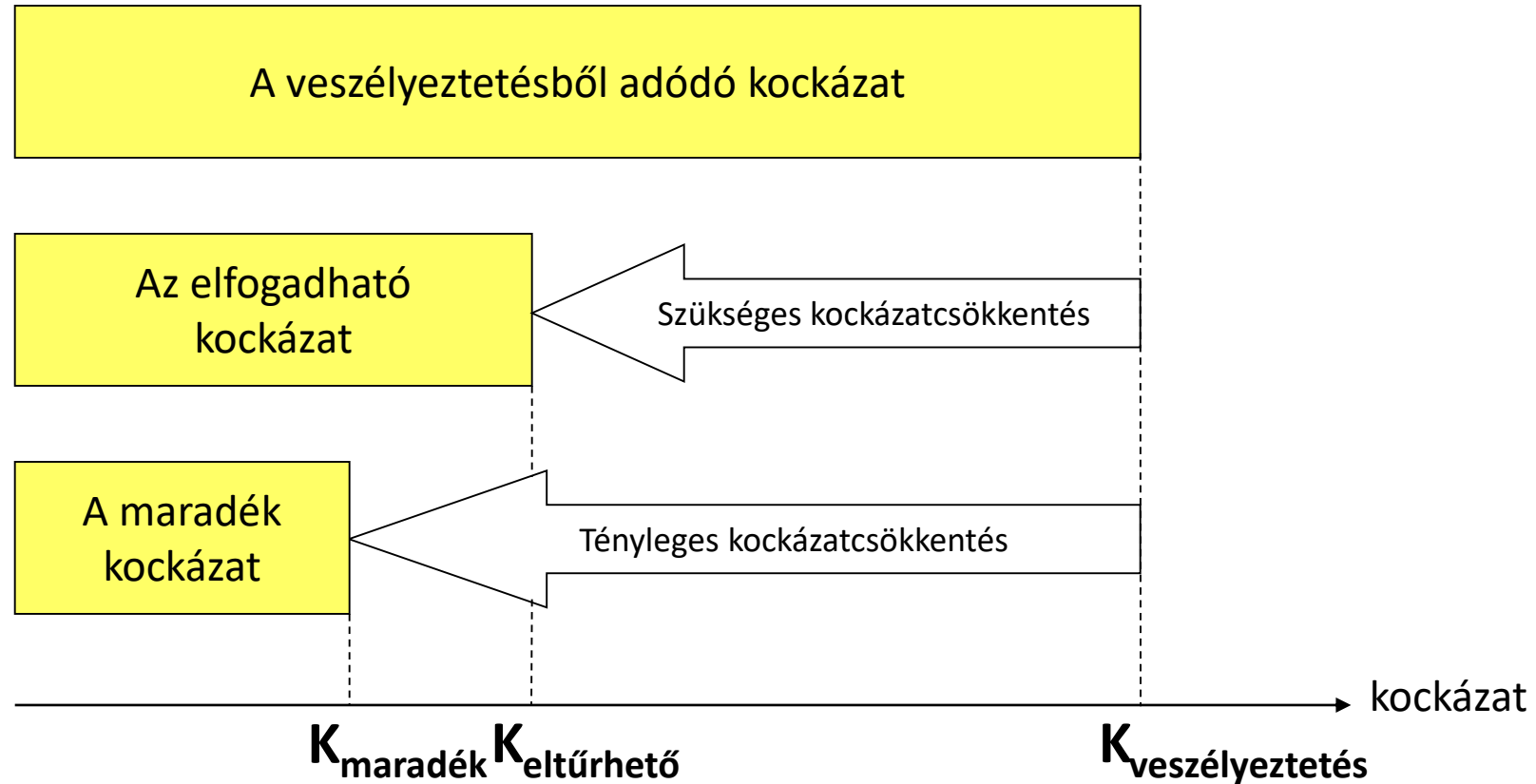
Alap- és járulékos kockázat



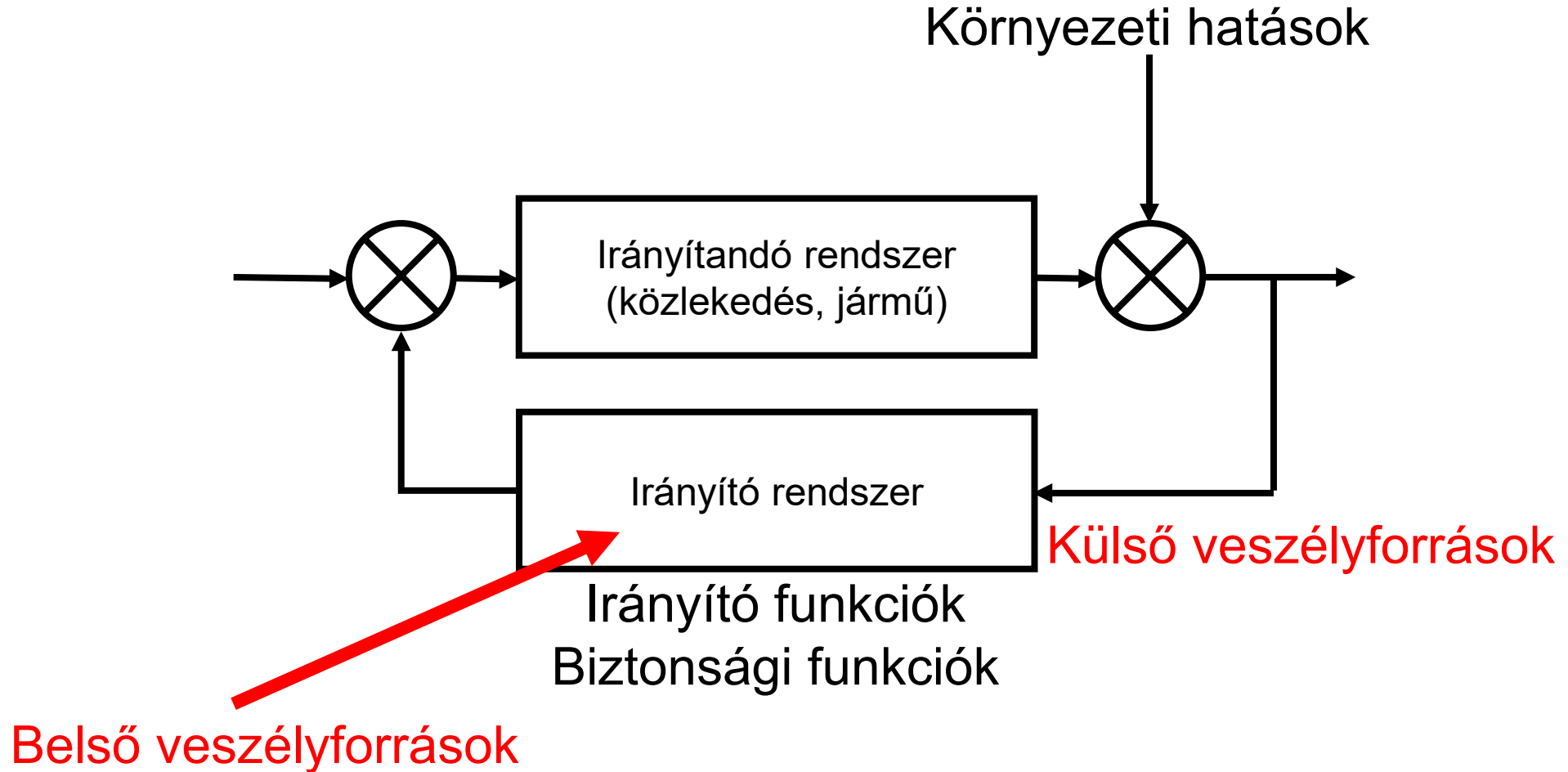
A kockázatcsökkentés hatékonysága



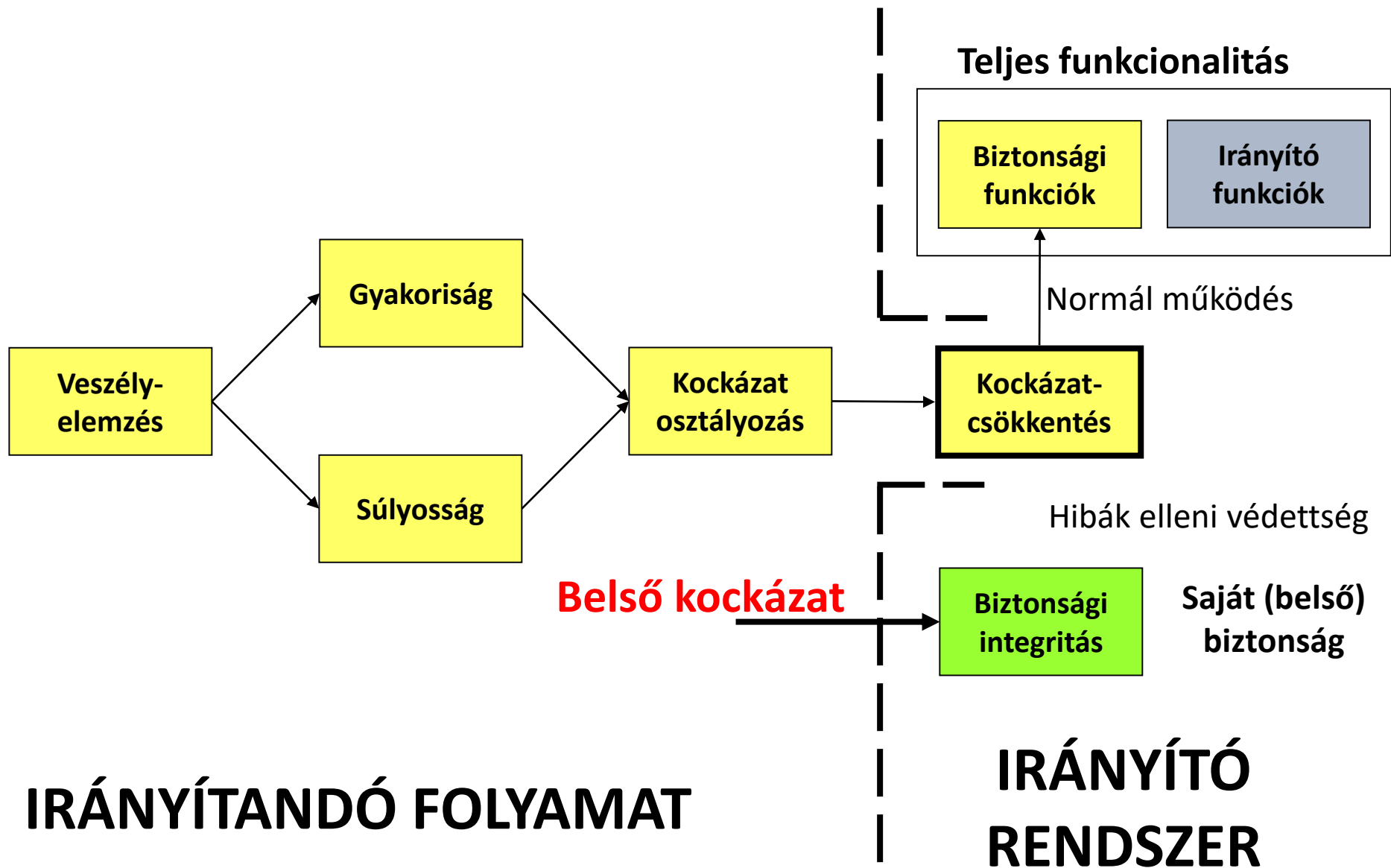
Kockázatcsökkentés – Kockázatmenedzselés



Az irányító rendszer szerepe



Biztonsági funkciók – Biztonsági integritás



A biztonsági rendszerek belső veszélyforrásai

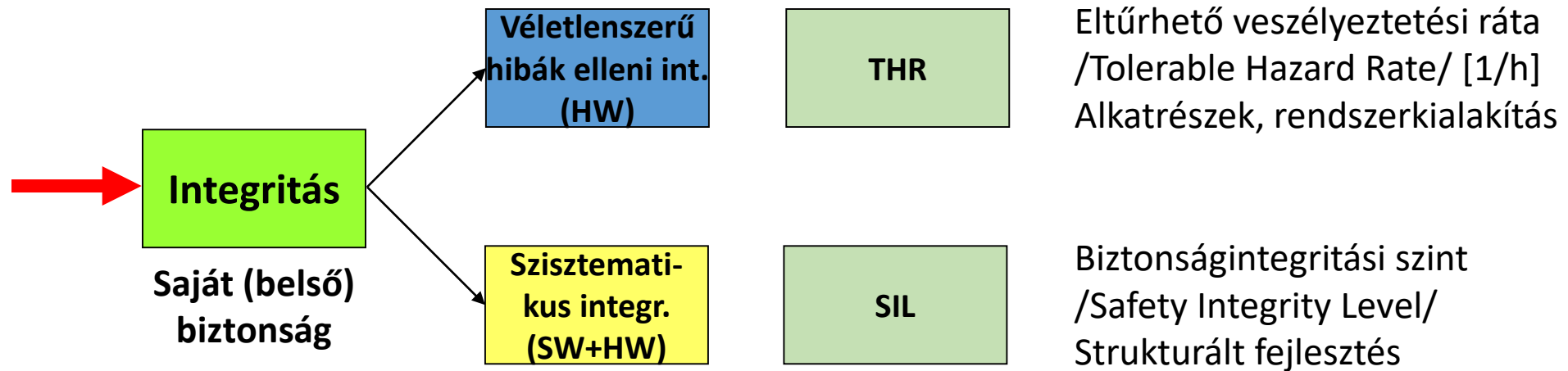
Szisztematikus hibák

- A rendszer **létrehozása során** elkövetett emberi hibák, amelyek a rendszer üzemelése során helytelen működést okoznak.
- Specifikációs hibák, tervezési hibák, gyártási hibák, szoftverhibák stb.
- Fellépési gyakoriság nem adható meg.

Véletlenszerű hibák

- A rendszer **üzemelése során** fellépő meghibásodások.
- Fellépési gyakoriságuk megadható.
- A fellépési gyakoriságot befolyásolja az üzemmód, környezeti hatások, túlterhelés stb.

Biztonsági integritási szintek és hibakezelés

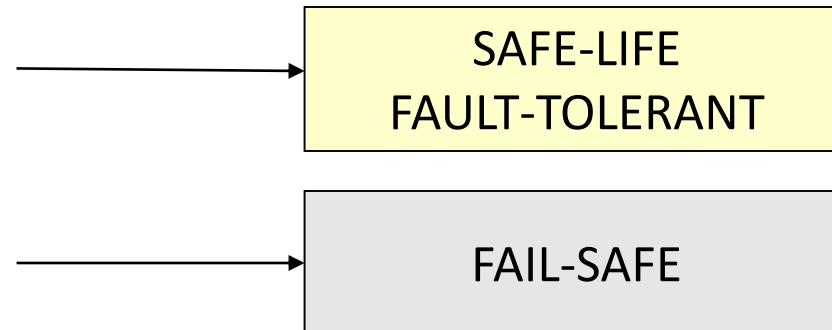


Biztonsági stratégiák

MŰKÖDŐKÉPESSÉG FENNTARTÁSA Megbízhatóságnövelő módszerek	SAFE-LIFE Tökéletesség, hibakizárás (egy elem)
	FAULT-TOLERANT Hibatűrés, hibahatás maszkolása (redundancia)
BIZTONSÁGI ÁLLAPOT ELÉRÉSE	FAIL-SAFE Hibabiztos, akadályozó állapot Azonnali vagy szabályozott leállítás

AZ IRÁNYÍTOTT FOLYAMAT JELLEGÉTŐL FÜGGŐ VÁLASZTÁS

- BIZTONSÁG = MŰKÖDŐKÉPESSÉG
Pl. repülés
- BIZTONSÁGOS HIBAÁLLAPOT
Pl. energiaminimum (szárazföldi)



Diverz rendszerkialakítás

- Megvalósítható
 - hardveresen (különböző alkatrészek)
 - szoftveresen (különböző szoftverek ugyanarra a feladatra)
 - eltérő specifikáció
 - eltérő programozó csapatok
 - eltérő programnyelv stb.
- A szisztematikus hiba megjelenésekor (üzem közben) észlelhető
- Megfelelő hibareakciót kell kiváltani
- Előny
 - védelem a szisztematikus hibák veszélyes hatása ellen
 - „polcról levett” komponensek (COTS, Commercial Off-The-Shelf) alkalmazhatósága
- Hátrány
 - A hibadetektálás az üzem közbenre tolódik (kisebb rendelkezésreállítás)
 - A különböző csatornák szinkronizálása nehéz
 - Drága (fejlesztés és üzemeltetés)

Fogalmak - megbízhatóság

(Ismétlés)

RAMS-S

Dependability (Megbízhatóság)

Safety
(Biztonság)

Availability
(Rendelkezésreállítás, üzemkésztség)

Security
(Védettség)

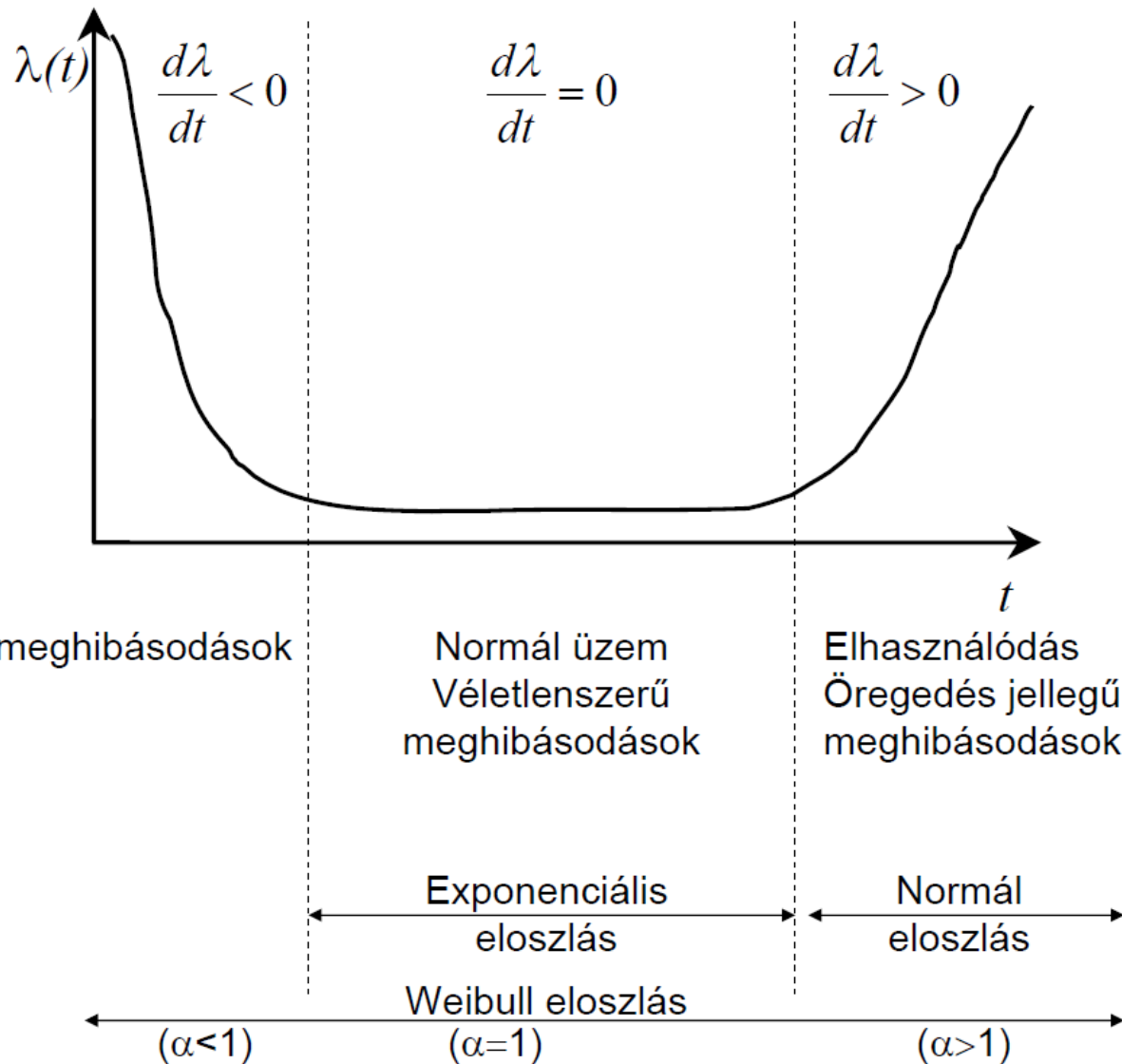
Reliability
(Működőképesség)

Maintainability
(Karbantarthatóság)

Megbízhatósági paraméterek

Név	Jelölés	Dimenzió
Működőképesség valószínűsége	$R(t)$	[1]
Meghibásodás valószínűsége	$F(t)$	[1]
Meghibásodási sűrűség	$f(t)$	[1/h]
Meghibásodási ráta	$\lambda(t)$	[1/h]
Várható/közepes élettartam	T, m	[h]
Elemek száma	$N(t)$	[1]

Elemek megbízhatósága – fürdőkádgörbe



Korai meghibásodások	Véletlenszerű meghibásodások	Elhasználódás
<ul style="list-style-type: none"> Gyártási hiányosságok Szállítási sérülések Tapasztalat hiánya 	<ul style="list-style-type: none"> Különböző független hatások statisztikai együtthatása 	<ul style="list-style-type: none"> Elhasználódás Elöregedés Kopás Bizonyos igénybevétel követően
→ Próbaüzem, előöregítés	→ Lehetőleg ebben a szakaszban üzemeltetni	→ Lehetőleg itt nem üzemeltetni (felújítás, csere)

Weibull eloszlás

- Weibull szerint a túlélési valószínűség definíciója:

$$R(t) = e^{-\left(\frac{t-\gamma}{\beta}\right)^\alpha}, \text{ ha } t > \gamma$$

- A Weibull függvény tartalmazza az „e” eloszlást is:

$$\alpha = 1, \beta = T, \gamma = 0$$

$$R(t) = e^{-\left(\frac{t-\gamma}{\beta}\right)^\alpha} = e^{-\left(\frac{t-0}{T}\right)^1} = e^{-\left(\frac{t}{T}\right)} = e^{-\lambda t}$$

- A meghibásodás valószínűsége:

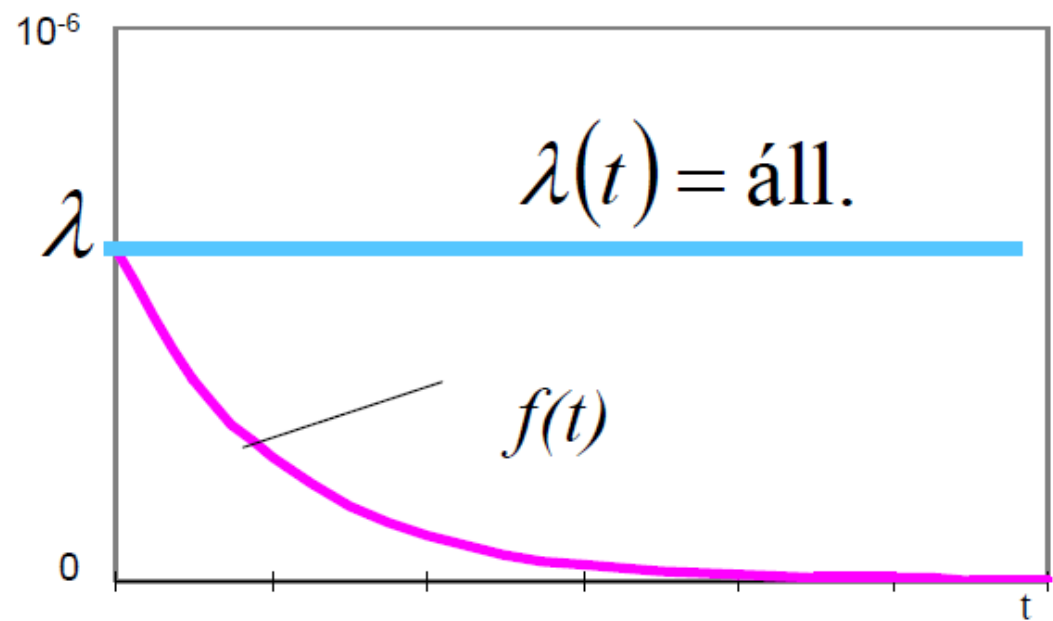
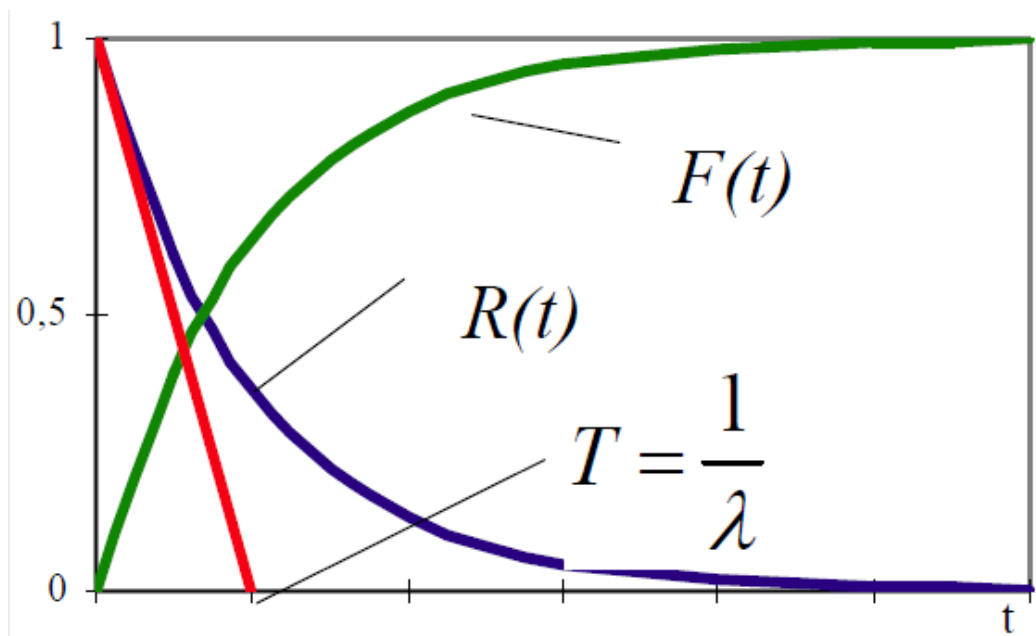
$$F(t) = 1 - e^{-\left(\frac{t-\gamma}{\beta}\right)^\alpha}, \text{ ha } t > \gamma$$

EXPONENCIÁLIS ELOSZLÁS

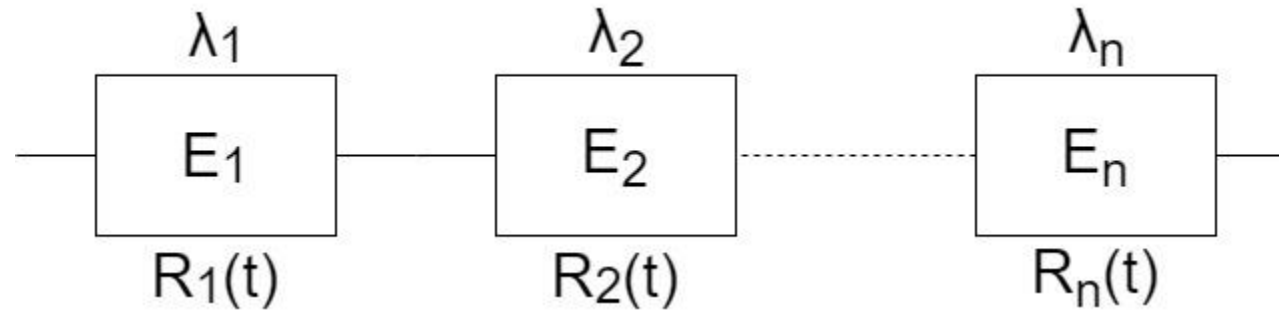
$$R(t) = e^{-\lambda t}$$
$$F(t) = 1 - e^{-\lambda t}$$
$$T = \int_0^{\infty} R(t) = \int_0^{\infty} e^{-\lambda t} = \left[-\frac{1}{\lambda} e^{-\lambda t} \right]_0^{\infty} = -\frac{1}{\lambda} (e^{-\infty} - e^{-0}) = -\frac{1}{\lambda} (0 - 1) = \frac{1}{\lambda}$$

$R(t)$ meredeksége a $t = 0$ pontban:

$$(R(t))' = (e^{-\lambda t})' = -\lambda * e^{-\lambda t} \Big|_{t=0} = -\lambda$$



SOROS RENDSZEREK MEGBÍZHATÓSÁGA



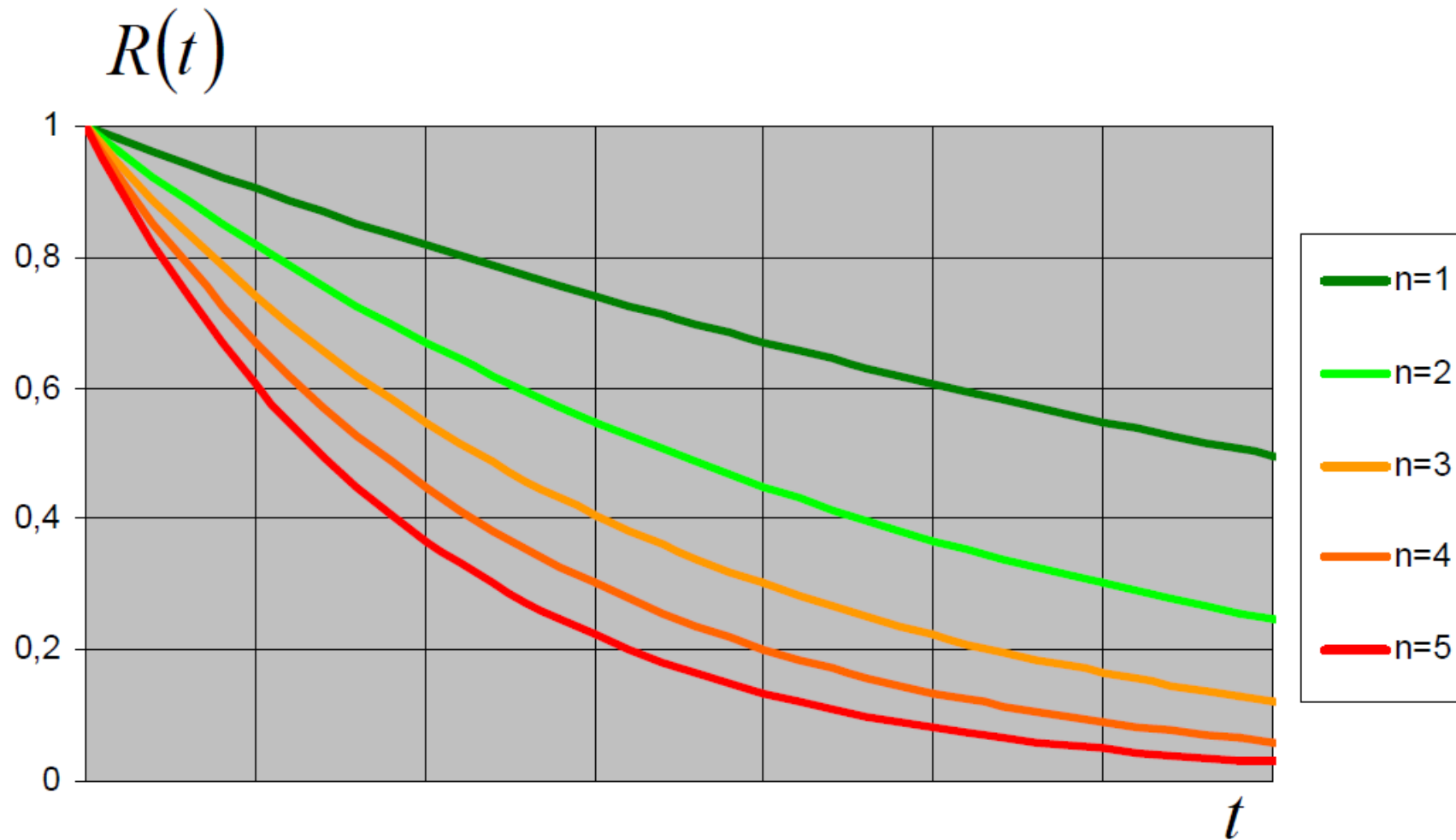
- Soros rendszer működőképességének valószínűsége (minden elem egyidejűleg működőképes):

$$R_S(t) = R_1(t) * R_2(t) * \dots * R_n(t) = \prod_{i=1}^n R_i(t)$$

$$R_S(t) = e^{-\lambda_1 t} * e^{-\lambda_2 t} * \dots * e^{-\lambda_n t} = e^{-\sum_{i=1}^n \lambda_i t}$$

$$\lambda_S = \lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_n = \sum_{i=1}^n \lambda_i$$

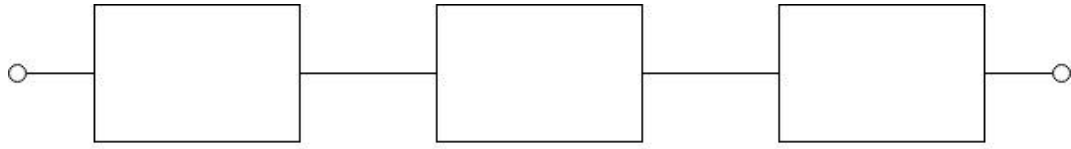
Soros rendszerek



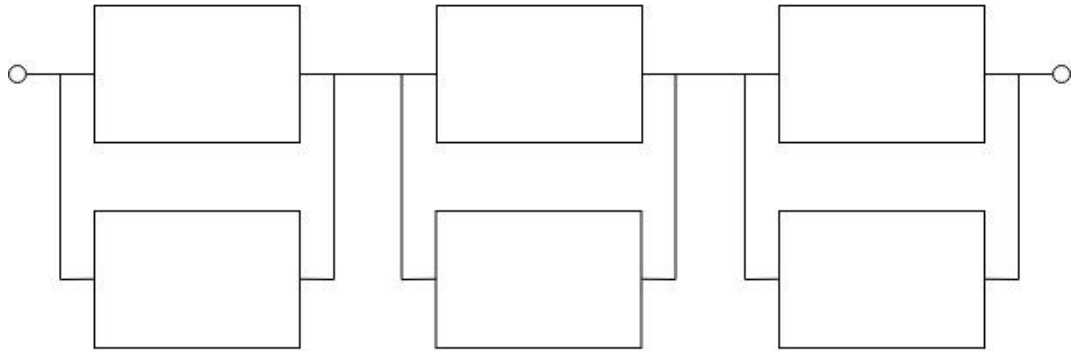
A REDUNDANCIA FOGALMA

- A redundancia olyan, a rendszer funkcióinak teljesítéséhez minimálisan szükséges, ún. alapkiépítését meghaladó többlet, amelyre a megbízhatóság, azaz
 - a működőképesség és/vagy
 - a belső biztonságkívánt értékének elérése érdekében van szükség.
- A működőképesség növelése növeli a belső biztonságot is, azonban a belső biztonság növelése érdekében alkalmazott redundancia a működőképességet csökkenti.
- A redundanciát önmagában vagy más megbízhatóságnövelő módszerekkel kombinálva alkalmazzák.

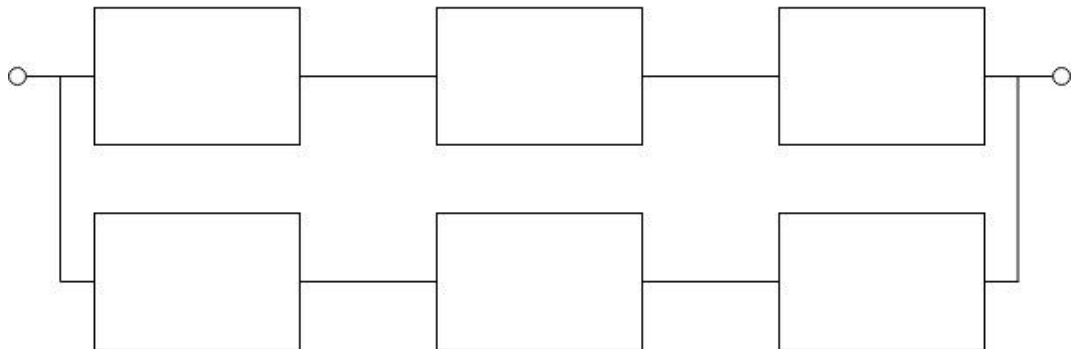
HW TARTALÉKOLÁS SZINTJEI



- Alap rendszer
(pl. egy autóbusz)



- Alkatrész, fokozat, készülék
(pl. autóbusz fődarabok: motor, hajtómű, stb.)



- Teljes rendszer
(pl. még egy autóbusz)

A HARDVER REDUNDANCIAFAJTÁI

- Passzív redundancia (hideg tartalék)
 - Kapcsolt („1 az n-ből”),
 - Csúszó tartalék („k az n-ből”)
- Aktív redundancia (meleg tartalék)
 - Nem kapcsolt (párhuzamos, „1 az n-ből”)
 - Kapcsolt („1 az n-ből”)
 - Csúszó tartalék („k az n-ből”)
 - Többségi (szavazólogikával „k az n-ből”)

PASSZÍV REDUNDANCIA – ALKALMAZÁSI PÉLDÁK

Kapcsolt („1 az 2-ből”): pótvörös

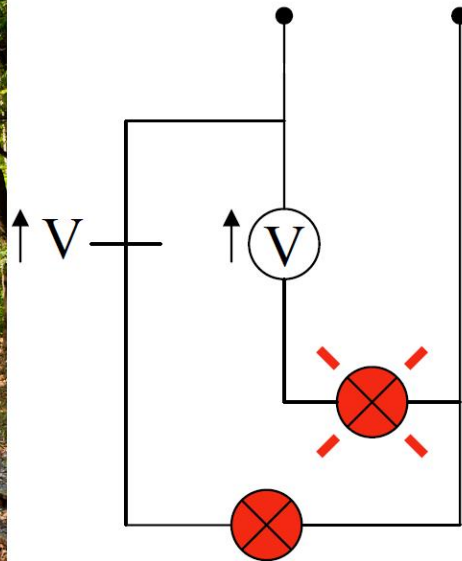
forrás:

http://keptar.gyermekvasut.hu/var/albums/oktatas/jelzok/gyvasut_20111015-47206.jpg?m=1318959895

Csúszó („4 az 5-ből”): Pótkerék

forrás:

https://www.donwhites.com/assets/stock/colormatched_02/white/640/cc_2018jes1600_01_02_640/cc_2018jes160001_02_640_pw7.jpg



PASSZÍV REDUNDANCIA SZÁMÍTÁSA

- Annak a valószínűsége, hogy a rendszer az i jelű állapotban tartózkodik:

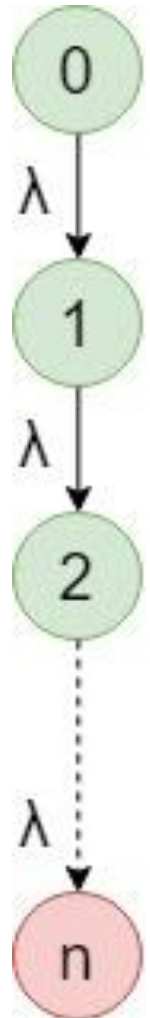
$$P_i(t) = \frac{(\lambda t)^i}{i!} e^{-\lambda t}; i = 0 \dots n - 1$$

- A rendszer működőképes a 0, 1, ... $n-1$ állapotokban:

$$R_S(t) = \sum_{i=0}^{n-1} P_i(t) = \sum_{i=0}^{n-1} \frac{(\lambda t)^i}{i!} e^{-\lambda t}$$

- A rendszer várható élettartama:

$$T_S = \sum_{i=1}^n T_i = nT = n \frac{1}{\lambda}$$



AKTÍV REDUNDANCIA – ALKALMAZÁSI PÉLDÁK

Nem kapcsolt (párhuzamos): DB főjelző

forrás: https://upload.wikimedia.org/wikipedia/de/b/b0/Hp_0.jpg



Csúszó(„k az n-ből”): Központi tartalék

forrás: http://iho.hu/img/161021_ikarus/201607270.jpg



AKTÍV REDUNDANCIA SZÁMÍTÁSA

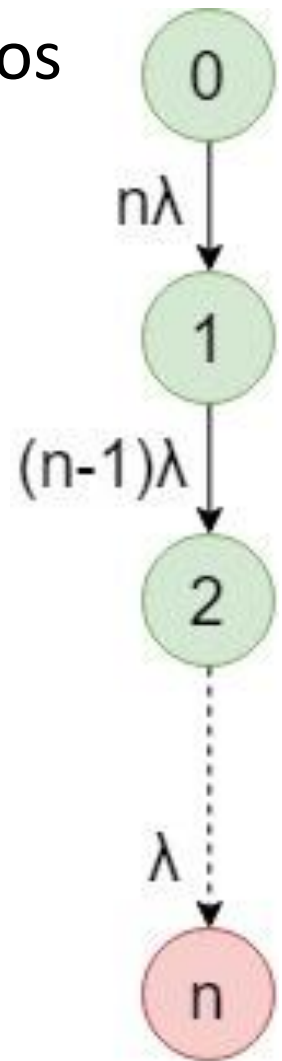
- A rendszer csak akkor hibásodik meg, ha valamennyi párhuzamos elem meghibásodott:

$$F_S(t) = \prod_{i=1}^n F_i(t) = F_i^n(t); \text{ ha } \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n$$

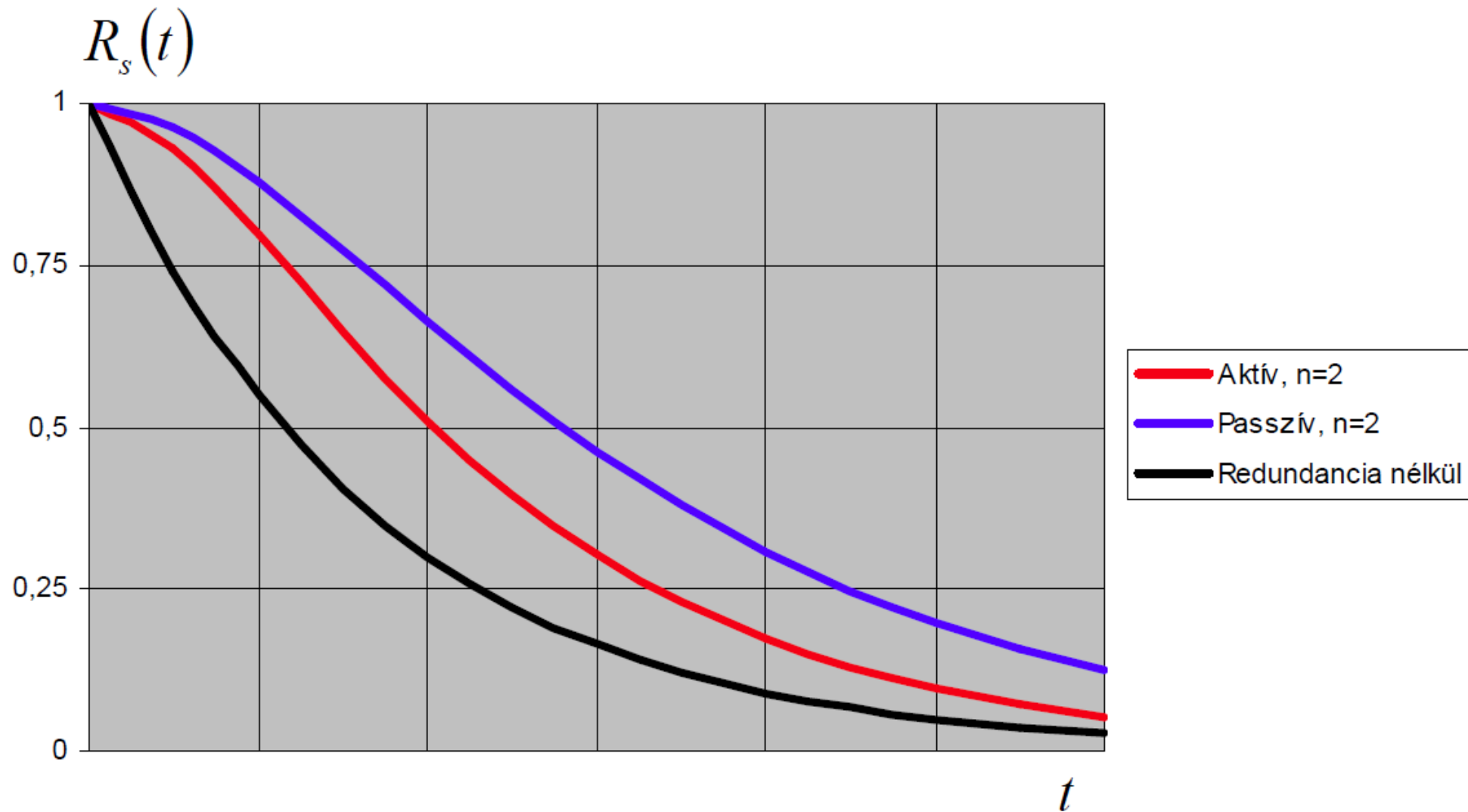
- A rendszer működőképessége:

$$R_S(t) = 1 - (1 - R(t))^n$$

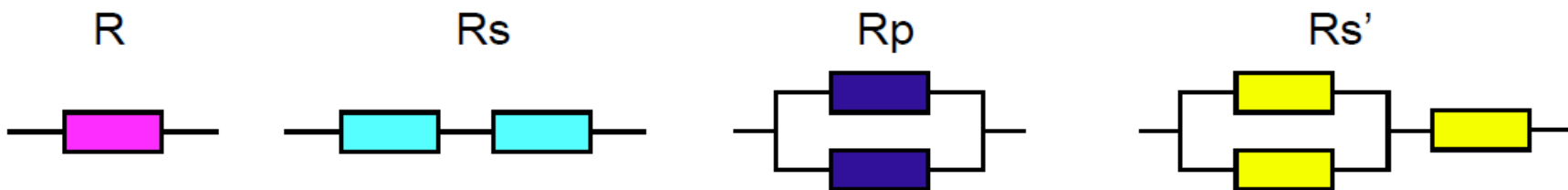
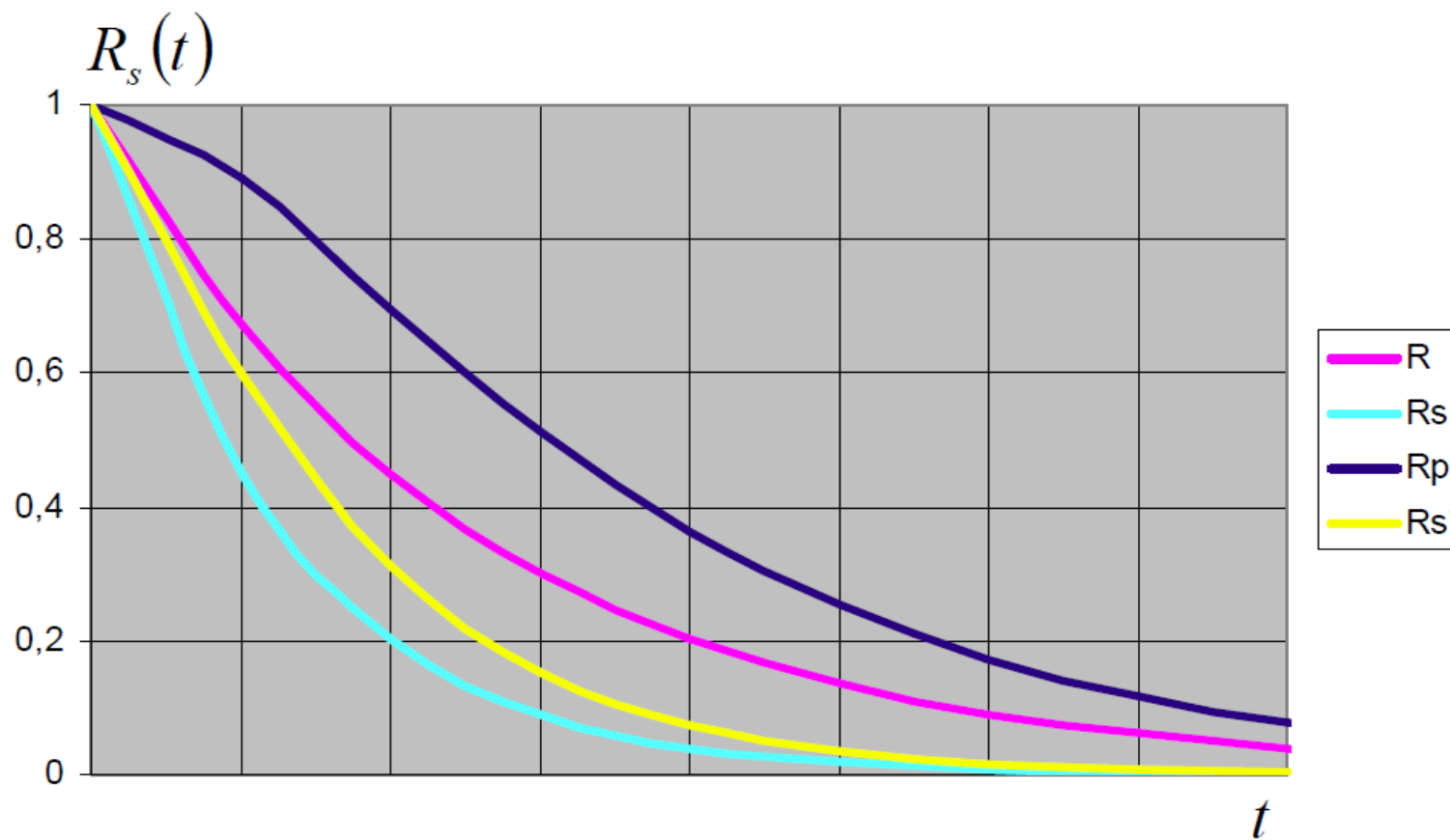
$$R_S(t) = - \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} (-R(t))^{n-i}$$



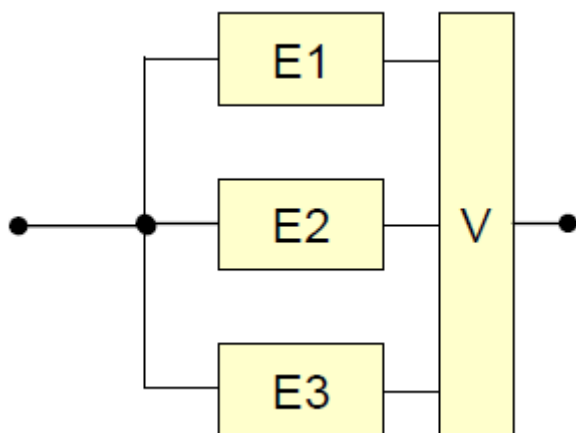
Passzív-aktív redundancia összehasonlítás



Vegyes rendszerek

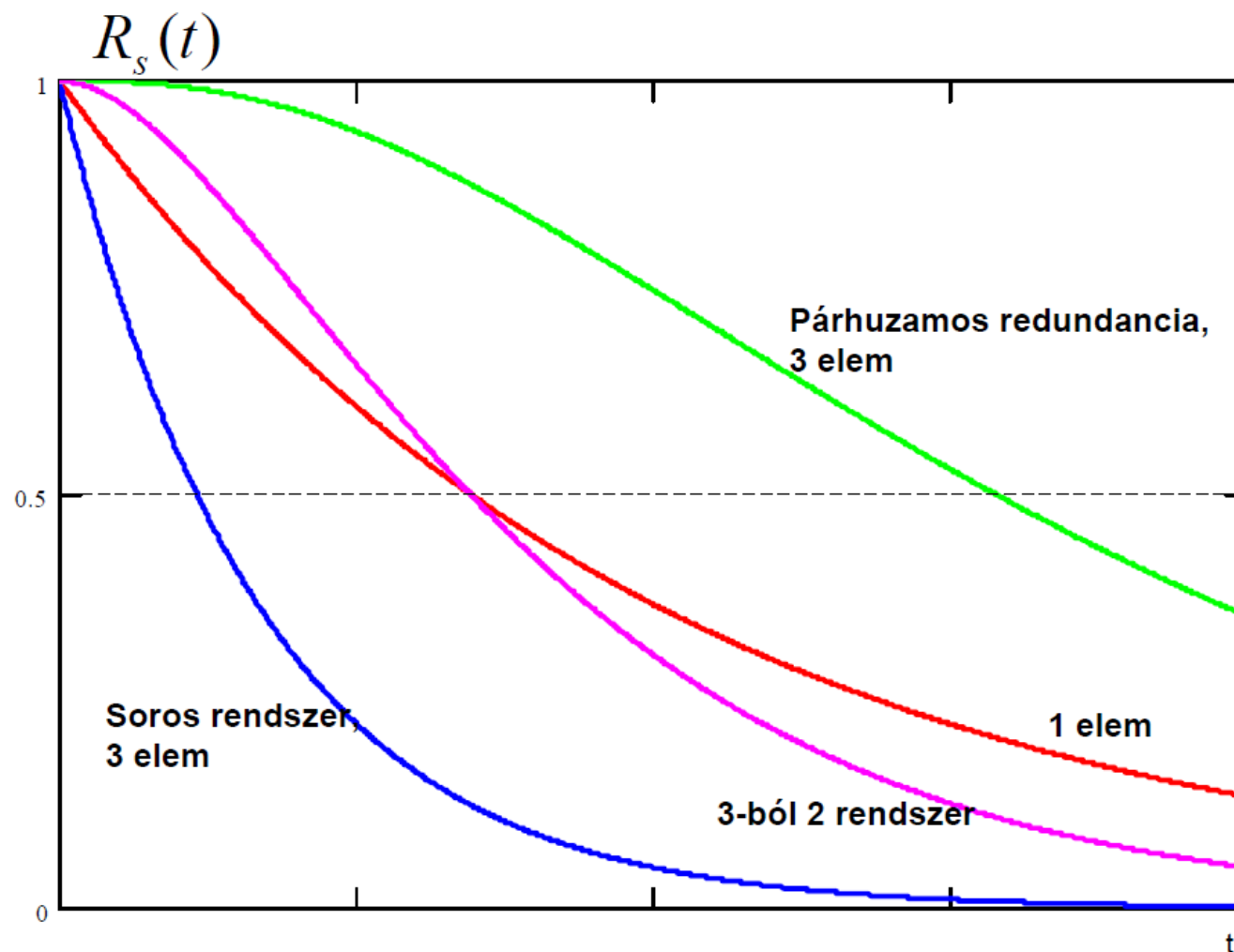


„k” az „n”-ből rendszerek



Szavazólogikás (többségi vagy majoritásos) rendszerek esetén a helyes döntéshez legalább az elemek fele működőképes kell hogy legyen.

$$k \geq \frac{n + 1}{2}$$



Karbantarthatóság

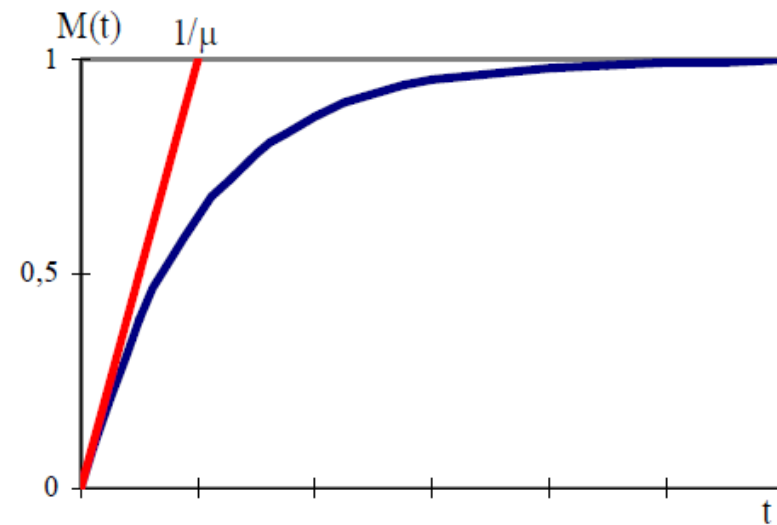
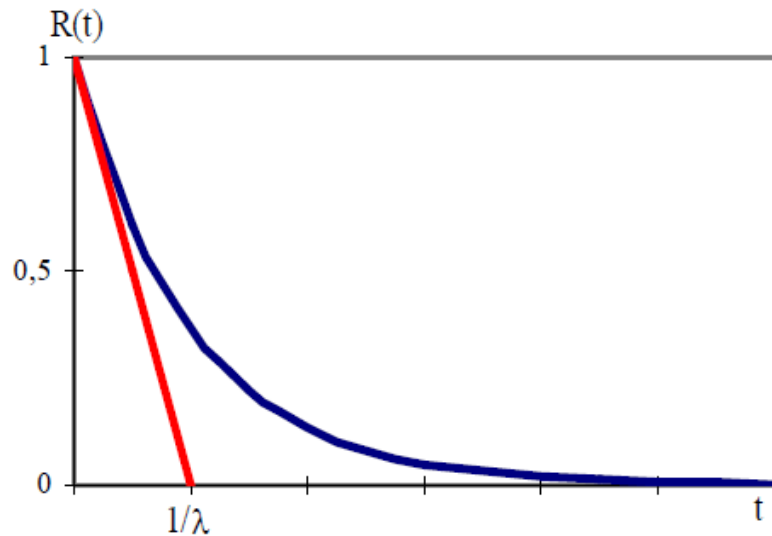
- A karbantartás (maintenance) azon intézkedések összessége, amelyek célja egy rendszer készenlétének, vagy más szóval rendelkezésreállításának (availability) a biztosítása.
- A karbantartás fajtái:
 - tervszerű(megelőző) karbantartás, a működőképesség megtartása érdekében,
 - terven kívüli (javító) karbantartás, a működőképesség helyreállítása érdekében.

$$M(t) = 1 - e^{-\mu t}$$

MTBF és MTTR

$$MTBF = \int_0^{\infty} R(t) dt = \frac{1}{\lambda}$$

$$MTTR = \int_0^{\infty} [1 - M(t)] dt = \frac{1}{\mu}$$



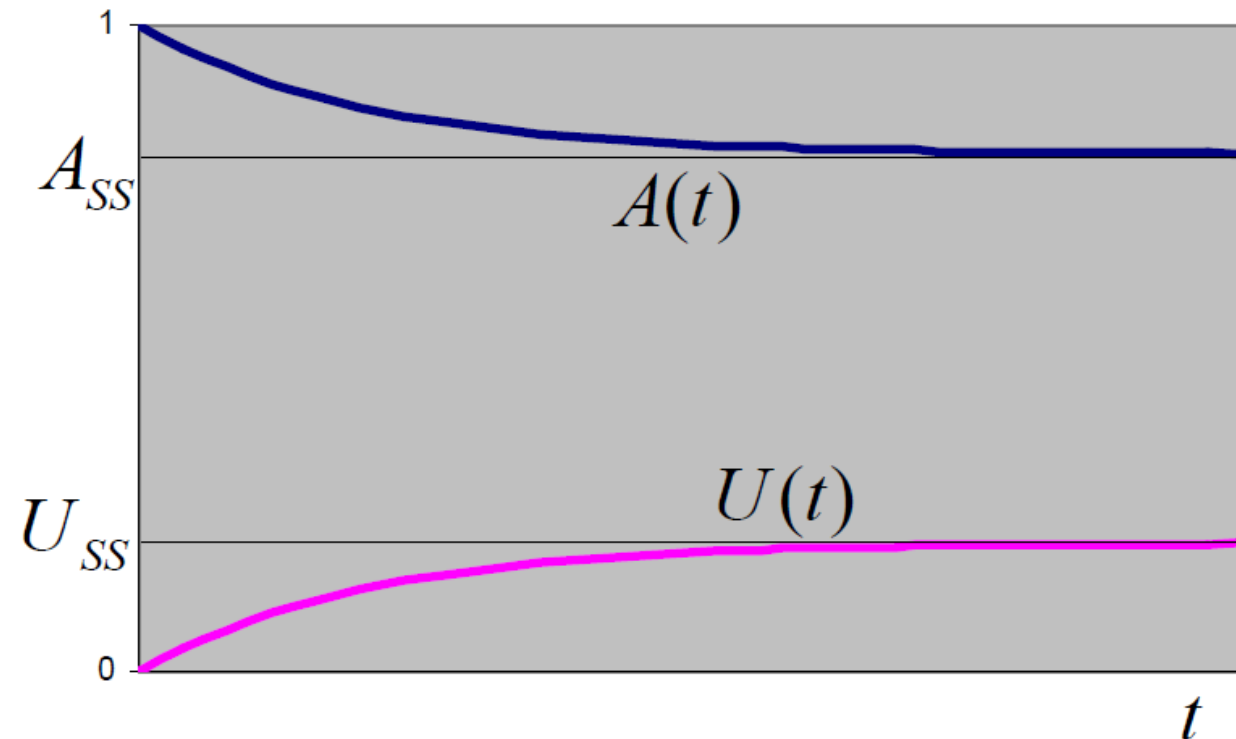
Rendelkezésreállítás

Készenlét
Availability

$$A(t)$$

Nem-készenlét
Unavailability

$$U(t) = 1 - A(t)$$

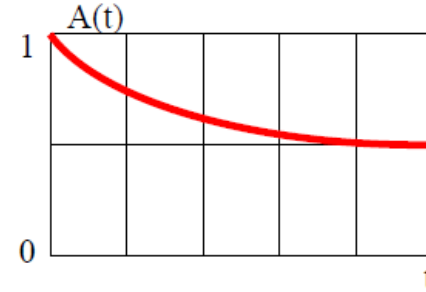


A készenlét fajtái

Pillanatnyi készenlét:

annak valószínűsége, hogy a rendszer az adott időpontban működőképes:

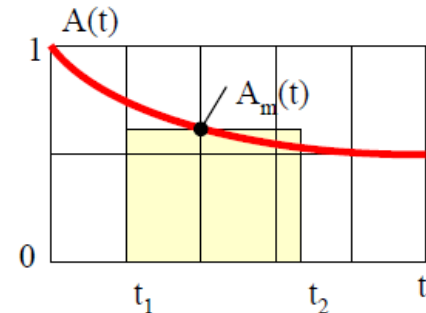
$$A(t) = \frac{\mu}{\mu + \lambda} + \frac{\lambda}{\mu + \lambda} e^{-(\mu + \lambda)t}$$



Adott feladatra készenlét:

annak valószínűsége, hogy a rendszer a $t_1 \leq t \leq t_2$ időintervallumban működőképes:

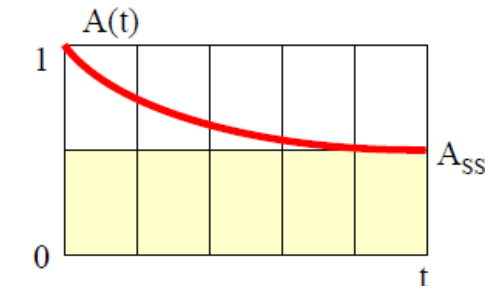
$$A_m(t) = \frac{1}{t_2 - t_1} \cdot \int_{t_1}^{t_2} A(t) dt$$



Tartós (Steady State) készenlét:

azt fejezi ki, hogy egy rendszer hosszabb idő elteltével az időalap hány százalékában működőképes:

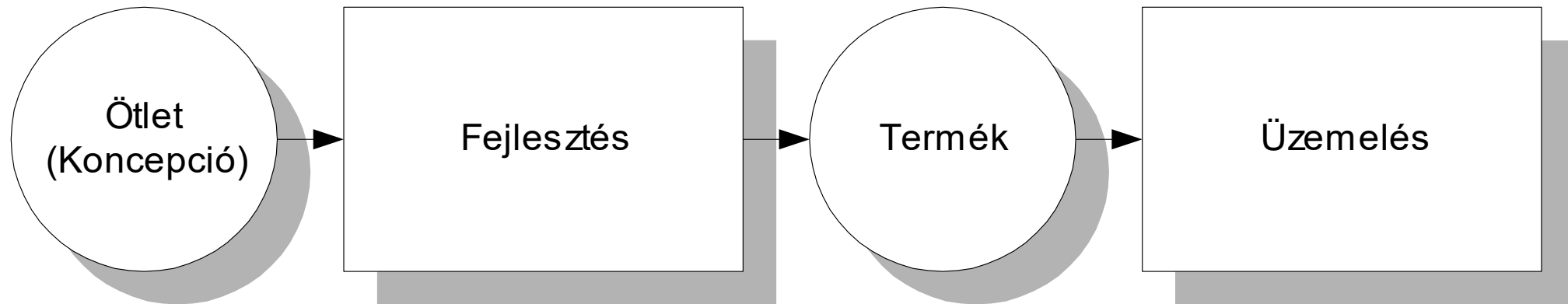
$$A_{ss} = \frac{\mu}{\mu + \lambda} = \frac{MTBF}{MTBF + MTTR}$$



Rendszerfejlesztés

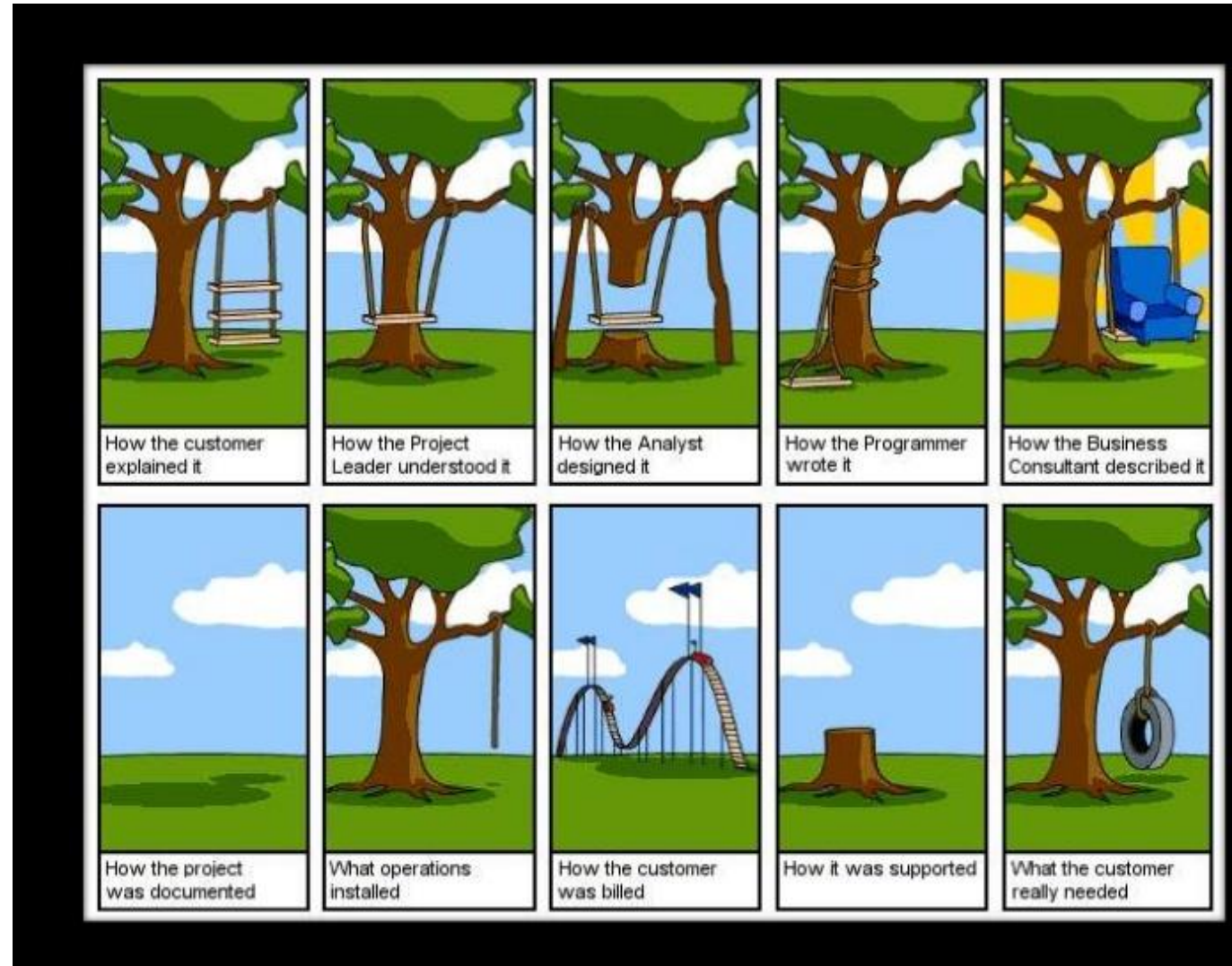
(Ismétlés)

Életciklus

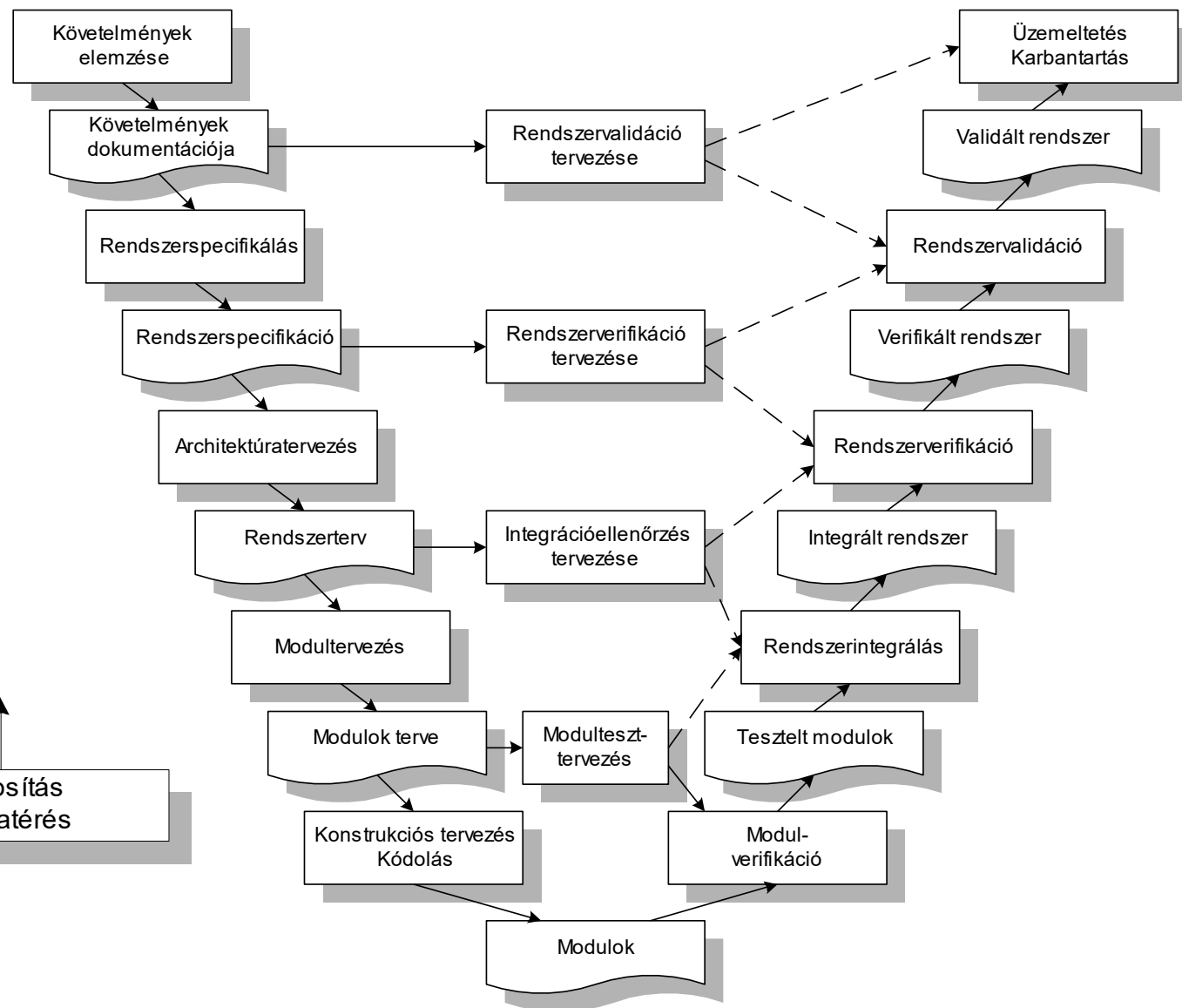
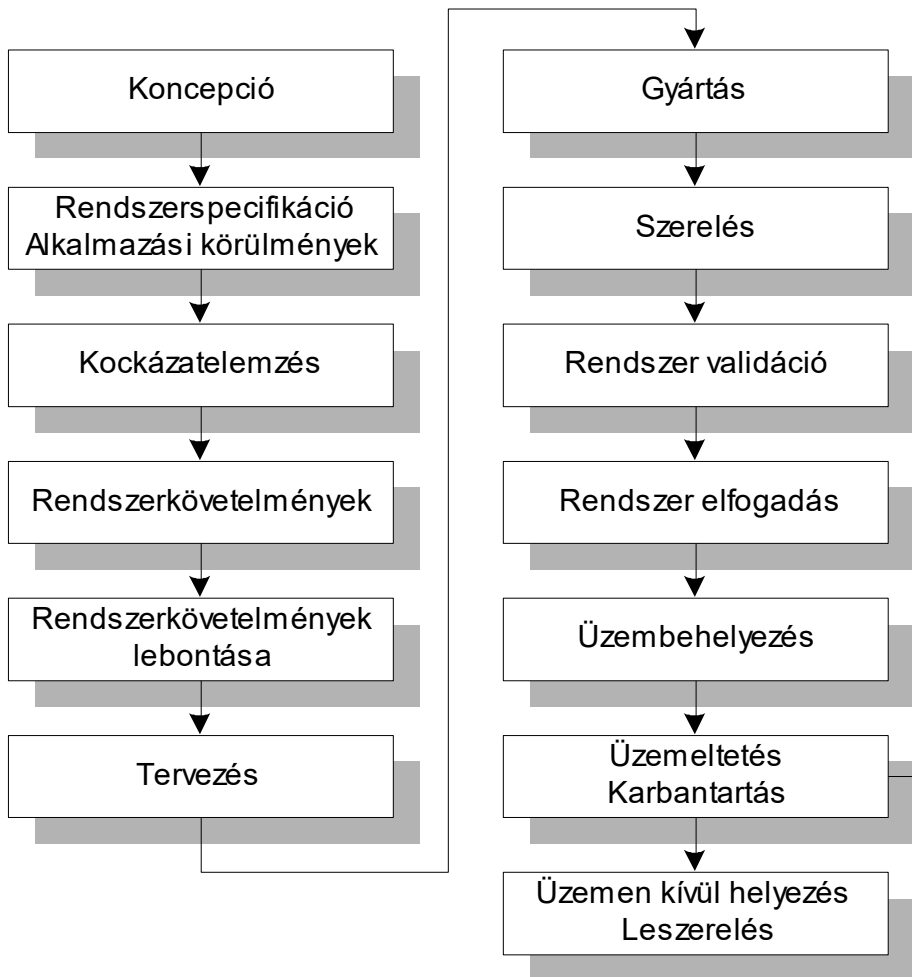


Fejlesztési módszerek, lépések

- Követelményelemzés
 - Funkcionális
 - Biztonsági
- Előzetes veszélyelemzés, kockázatelemzés
- Specifikáció
- Architektúra tervezés
- Részletes (modul) tervezés
- A modulok megvalósítása és tesztelése/verifikáció
- Rendszer-integráció és rendszerteszt/validáció
- Engedélyezés
- Üzemeltetés, karbantartás



Fázismodell és V-modell



Verifikáció és validáció

Verifikáció (igazolás)

- „Jól készítem a rendszert?”
- Összhang ellenőrzése a fejlesztési fázisokban és azok között
- Fejlesztési lépések során használt tervek (modellek) és specifikációjuk közötti megfelelés ellenőrzése

Validáció (érvényesítés)

- „A jó rendszert készítettem?”
- A fejlesztés eredményének ellenőrzése
- A kész rendszer és a felhasználói elvárások közötti megfelelés ellenőrzése

Formális módszerek

- Matematikai technikák (elsősorban diszkrét matematika és matematikai logika), melyek egyes (HW/SW) életciklus fázisok végrehajtásához, ellenőrzéséhez és dokumentálásához használhatók.